

## ÖZGEÇMİŞ

1. **Adı Soyadı:** Kerim Youde Han

2. **Doğum Tarihi:** 21 Kasım 1981

3. **Unvanı:** Yrd. Doç. Dr

4. **Öğrenim Durumu:**

Derece	Alan	Üniversite	Yıl
Lisans	Mekanik ve Otomasyon Müh.	Xi'an Jiaotong Üniversitesi	2003
Y. Lisans	Otomatik kontrol ve sistem Müh.	Sheffield Üniversitesi	2004
Doktora	Otomatik kontrol ve sistem Müh.	Sheffield Üniversitesi	2010

5. **Akademik Unvanlar**

Yrd.Doç. Dr	Mekatronik Mühendisliği	Çankaya Üniv.	2017- Devam
Yrd.Doç. Dr	Uçak Mühendisliği	Türk Hava Kurumu Üniv.	2016- 2017
Yrd.Doç. Dr	İzmir Hava Ulaştırma Fakültesi	Türk Hava Kurumu Üniv.	2013- 2016
Yrd.Doç. Dr	Mekatronik Mühendisliği	Türk Hava Kurumu Üniv.	2012- 2013

6. **Yönetilen Yüksek Lisans ve Doktora Tezleri**

6.1 **Yüksek Lisans Tezleri**

Youde Han, "Çoklu-periyodik Referans Sinyalleri takibi için Optimal Kontrol Yöntemleri" Otomatik kontrol ve sistem mühendisliği Bölümü, University of Sheffield, İngiltere, 27 Eylül 2004.

6.2 **Doktora Tezleri**

Youde Han, "Tekrarlayan kontrolü eniyilik ve hesaplama Sorunlar" Otomatik kontrol ve sistem mühendisliği Bölümü, University of Sheffield, İngiltere, 17 Mar, 2010.

7. **Yayımlar**

7.1 **Ulus ve Uluslararası hakemli dergilerde yayınlanan makaleler**

Youde Han, David H. Owens, "Multi-periodic Repetitive Control---A Low Order Controller Scheme", *Journal paper published by An International Journal of Optimization and Control: Theories & Applications*, Vol.2, No.1, pp.1-16 (2012) c IJOCTA,ISSN:2146-0957 eISSN:2146-5703,http://www.ijocta.com.

Habib Ghanbarpour, Youde HAN, “Novel Adaptive Robust Control of a Two Link Robot Arm”, Journal to be submitted.

## **7.2 Uluslararası diğer hakemli dergilerde yayımlanan makaleler**

Bu kısımda beyan edilecek bilgi yoktur.

## **7.3 Uluslararası bilimsel toplantılarda sunulan ve bildiri kitabında (*Proceedings*) basılan bildiriler**

Youde Han, David H. Owens, “Discrete Time Linear Optimal Repetitive Control---A Low Order Controller Scheme”. *Published at IEEE explore, Proceedings of 2nd International Conference On Computational Intelligence, Communication Systems and Networks. July 28—30th, 2010, Liverpool, UK.*

Youde Han, David H. Owens, “An Arnoldi based method to discrete time linear optimal multi-periodic repetitive control”, *Proceedings of the UKACC International Conference on Control 2008, Sept 2-4, Manchester, UK.*

## **7.4 Yazılan uluslararası kitaplar veya kitaplarda bölümler**

Youde Han, “Tekrarlanan Kontrolün Optimalite ve Hesaplama Sorunları: Optimal ve Düşük Hesaplama Maliyet Düzenleri”. LAMBERT Akademik Yayıncılık, Yayınlama Tarihi, Temmuz 7, 2013, ISBN-10: **365933197X**, ISBN-13: **978-3659331978**

Youde Han, “Çoklu-periyodik Referans Sinyalleri takibi için Optimal Kontrol Yöntemleri--- Tek ve Çoklu periyodik Tekrarlanan Kontrolü”. LAMBERT Akademik Yayıncılık, Yayınlama Tarihi, 19 Eylül 2012, ISBN-10: **3659245798**, ISBN-13: **978-3659245794**.

## **7.5 Ulusal hakemli dergilerde yayımlanan makaleler**

Bu kısımda beyan edilecek bilgi yoktur.

## **7.6 Ulusal bilimsel toplantılarda sunulan ve bildiri kitabında basılan bildiriler**

Bu kısımda beyan edilecek bilgi yoktur.

## **7.7 Diğer yayınlar**

Bu kısımda beyan edilecek bilgi yoktur.

## **8. Projeler**

“Biyolojik ilham Robot Kol tarafından İnsan Motor Kontrol Taklit için araştırma ” Yabancı ülke vatandaşları için araştırma Bursu, B.02.1.TBT.0.06.01-216.01/895-6391. 2011-2012

## **9. İdari Görevler**

**Asya coordinator**, Uluslararası ilişkiler ofis, Türk Hava Kurumu Üniversitesi, Ankara, Türkiye. 06790 2012-2013

## 10. İlgi Alanları

- Klasik ve modern kontrol teorileri
- Tekrarlanan kontrolü ve optimal kontrol
- Biyolojik ilham Robot Kolu ve Sinir ağları

## 11. Ödüller

2005 Temmuz'den 2008 Temmuz kadar İngiltere Sheffield Üniversitesi'nden Doktor Çalışma için 3 yıllık Öğrenim ücreti bursu aldım.

## 12. Son beş yılda verdiği lisans ve lisansüstü düzeyindeki dersler

Akademik Yıl	Dönem	Dersin Adı	Haftalık Saati		Öğrenci Sayısı
			Teorik	Uygulama	
2012-2013	Güz	MAT 102 Matematik II	4	0	7
2012-2013	Güz	AES 551 Modern Bilgisayar Uygulamaları	3	0	27
2012-2013	Bahar	MAT 102 Matematik II	4	0	35
2013-2014	Güz	MAT 121 Matematik I	4	0	115
2013-2014	Güz	MAT 221 Lineer Cebir	3	0	7
2013-2014	Güz	MAE 570 Kontrol Sistem	3	0	37
2013-2014	Bahar	MCH 102 Mekatronik Mühendisliği Temelleri	3	0	7
2013-2014	Bahar	MAE 572 Kontrol Sistem II	3	0	37
2014-2015	Güz	MAT 221 Lineer Cebir	3	0	209
2014-2015	Güz	MCH301 Modelleme Ve Simülasyon	3	2	15
2014-2015	Bahar	MAT 224 Diferansiyel Denklemler	3	0	53
2014-2015	Bahar	EEE 302	3	2	17

		Otomatik Kontrol Sistemleri			
2014-2015	<b>Bahar</b>	MEC 510 Modern Kontrol Sistemleri	<b>3</b>	<b>0</b>	<b>32</b>
2014-2015	<b>Yaz Okul</b>	MEC 510 Modern Kontrol Sistemleri	<b>4</b>	<b>2</b>	<b>42</b>
2015-2016	<b>Güz</b>	CHN 101 Çince I	<b>3</b>	<b>0</b>	<b>43</b>
2015-2016	<b>Güz</b>	MCH 301	<b>3</b>	<b>2</b>	<b>48</b>
2015-2016	<b>Bahar</b>	MCH 418	<b>3</b>	<b>2</b>	<b>5</b>
2015-2016	<b>Bahar</b>	CHN101 Çince I	<b>3</b>	<b>0</b>	<b>48</b>
2015-2016	<b>Bahar</b>	CHN102 Çince II	<b>3</b>	<b>0</b>	<b>7</b>
2015-2016	<b>Bahar</b>	MEC 503 İleri Sistem Dinamiği ve Optimum Kontrol	<b>3</b>	<b>0</b>	<b>36</b>
2015-2016	<b>Bahar</b>	Mekatronik Mühendisliği Temelleri	<b>4</b>	<b>0</b>	<b>63</b>
2016-2017	<b>Güz</b>	MCH301 Modelleme Ve Simülasyon	<b>3</b>	<b>2</b>	<b>72</b>
2016-2017	<b>Güz</b>	CHN 101 Çince I	<b>3</b>	<b>0</b>	<b>52</b>